



■ ■ ■ ■ ■ INDICE ■ ■ ■ ■ ■

- | | |
|-----------------------------------------------------------|----------------------------------------------------|
| 1. Selección motor | 7.2. Supresion ralenti final apertura |
| 2. Conexiones eléctricas | 7.3. Seguridad de los anclajes tiempos y supresion |
| 3. Programación motores con codificador digital | 7.4. Modo hibernage |
| 4. Conexión motor final de carera mecánica. Reglaje motor | 7.5. Modo "Stand Bye" |
| 5. Programación del mando | 7.6. Supresion de corte de alimentación |
| 6. Reglaje potencia motor (Seguridad anclajes) | 8. Mode marcha forzada o reposicionamiento |
| 7. Modo funcionamiento | 9. Modo reset |
| 7.1. Modo un solo pulsado o pulsado continuo | 10. Modo reset radio |
| | 11. Función del Buzzer Aviso sonoro) |
| | 12. Cableado de la antena. |

■ ■ ■ ■ ■ ADVERTENCIAS ■ ■ ■ ■ ■

Asutec se reserva el derecho a realizar cambios en el producto sin previo aviso, y se abstiene aún más en toda responsabilidad por cualquier tipo de daño a personas y objetos por el uso indebido y/o la instalación incorrecta.

Antes de iniciar la instalación de la tarjeta, le recomendamos que lea atentamente este manual para familiarizarse con su modo de programación.

Este manual está dirigido a técnicos especializados en el campo de la automatización.

Cualquier operación de mantenimiento o ajuste deberán ser realizadas por personas cualificadas y con las competencias técnicas.

La automatización debe llevarse a cabo de conformidad con los sistemas normativas en vigor

EN 60214-1 La seguridad de las máquinas en el equipo de la máquina eléctrica. Parte 1 Normas generales.

EN 12445 El uso seguro de bloqueo método automatizado de prueba.

EN 12453 La seguridad en el uso de cierres automatizados requeridos.

La instalación requiere conocimientos de electricidad, y de mecánica; debe ser realizado por un técnico cualificado capaz de emitir el certificado de cumplimiento para la instalación (Directiva 2006/42/CEE,-IIA).

Es obligatorio cumplir con las siguientes normativas EN13241-1 cierre vehicular automatizado; ES 124653; EN 12445 y todos los posibles requisitos nacionales.

CARACTERISTICAS PRINCIPALES

La placa TBT1030 es una placa electrónica totalmente programable, diseñada para controlar todos los motores de persianas de piscina de 24 voltios, con ajuste de potencia para la seguridad de los sujetadores, arranque progresivo ajustable y control de posición mediante codificador digital.

Sus posibilidades le otorgan una gran facilidad de uso, con funciones de control remoto en modo pulso o mantenido, según la legislación de cada país

PRINCIPIO GENERAL DE LAS TARJETAS

Esta tarjeta ASUTEC tiene la particularidad de ofrecer las funciones de apertura y cierre en modo mantenido o pulsado, e independientemente.

El funcionamiento del tablero debe cumplir con las normas vigentes en cada país.

Los mandos a distancia deben cumplir con la norma FRANCESA NF P 90-308,

1. SELECCION MOTOR

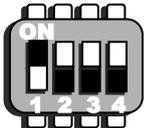
Motor con codificador o final de carrera mecánica

Como esta tarjeta permite pilotar todos los motores, lo primero que hay que hacer es seleccionar el motor que vamos a utilizar.

Una vez alimente la tarjeta el Led L9 va a parpadear una o dos veces, esto le indicará el programa a utilizar.

1 flash: programa para motor final de carrera mecánica.

2 flashes: Motor con codificador digital

Para  cambiar hay que hacer lo siguiente:
Cortar la alimentación **poner los DIPS 2 ;3 y 4 en ON,**



Pulsar de forma continua en BP1 y BP2 y realimentar sin dejar de apoyar en **BP 1 y 2** simultáneamente.

La led L9 parpadeará 1 o 2 veces y después hará flashes muy rápidos para confirmar el cambio de programa para el motor.

Un flash (o parpadeo) para motor **fin de carrera mecánica**

Dos flashes (o parpadeo), para motor con **control de posición mediante codificador digital.**

Para volver a los reglajes de fábrica

Soltar BP1 y BP2.

Poner los DIPS 2 ;3 y 4 en Off.

2. CONEXIONES ELECTRICAS



Las secciones de los cables deben ser acordes y la distancia de la caja al motor con la potencia del motor. Verificar los datos del constructor.

1. 0 Vcc
2. Alma central del coaxial de la antena o un trozo de hilo de 17cm en 1.5 mm² "rígido" posicionado verticalmente.
3. Entrada comando NO, contacto exterior, de comando de apertura
4. Entrada comando NO, contacto exterior, de comando de cierre de la cubierta
5. Positivo 12 Voltios VCC
6. Entrada señal codificador o final de carrera para apertura
7. 0 Vcc
8. Entrada señal codificador o final de carrera para cierre

9.10. Conexion Panel solar



11.12. Alimentación del motor – *Conexión diferente según el lado de instalación del motor.*

13. Conector para interrumpir el invernaje

14. Conector baterías (2x12 Volts)

15.16.



X-Y- Hacer un puente para suprimir el ralenti

CABLEADO PARA MOTOR CON CODIFICADOR DIGITAL

A verificar con el fabricante del motor



Versión con codificador digital

PARA TODOS LES MOTEURS

BORNE 11 ET 12 CABLE MOTEUR.

Según el lado del motor. Apoyando BP1 debe abrir, para asegurarnos que la seguridad de los anclajes funcione.

MOTOR «ASUTEC»

BORNE 5 Cable MARRON POSITIVO

BORNE 6 Cable BLANCO o VERDE LA SEÑAL

BORNE 7 Cable AZUL LA MASA

MOTOR «SIREM»

BORNE 5 Cable MARRON POSITIVO

BORNE 6 Cable BLANCO La señal

BORNE 7 Cable Azul la Masa

Cable naranja inútil

MOTOR «UNICOM»

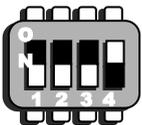
Motor 2 cables de codificador.

BORNE 5 y 6 sin importar el orden

Atención: no conectar el cable azul

(Salvo para motores muy viejos)

VERIFICACION DE CONEXION DE LOS CABLES DEL MOTOR



Verificar que los **DIPS 1-2-3** están en posición OFF

Alimentar la tarjeta , el LED **L9** se ilumina

Poner Dip 4 en On

Mantener el **BP1** pulsado, la cubierta debe abrirse, soltar **BP1** para pararlo.

Si la cubierta se cierra, **invertir las fases del motor (11 y 12).**

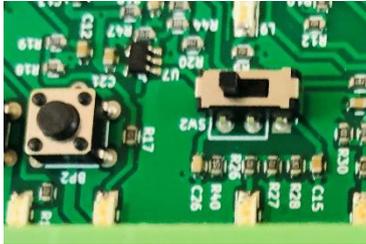
Apoyar en BP 2 para poner la cubierta en posición cerrado

Reponer DIP4 en Off

3. PROGRAMACION MOTOR CON CODIFICADOR

Para una buena utilización de la cubierta, hay que programar las diferentes fases del movimiento.

Particularidades de los codificadores.



Existen codificadores rápidos y lentos. (UNICOM)

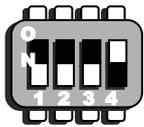
Para los motores con **codificador rápido** (ASUTEC; SIREM) **poner el interruptor a la izquierda**

Para motores con **codificador lento** (UNICOM) poner el **interruptor a la derecha.**

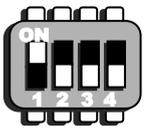


Programación de la carrera

Poner la cubierta en posición cerrada



(Switch 4 en On ; pulsar BP2 para poner la cubierta en posición cerrada. Una vez posicionada, volver a poner el Swich 4 en Off)



Entrar en modo de programación

Bascular el DIP 1 en ON, el LED L9 empieza a parpadear para empezar la programación

Programación:

Pulsar una sola vez el BP1 y la cubierta arranca al ralenti, después de 5" cogerá plena velocidad. Cuando la cubierta llegue a la posición abierta, pulsar sobre BP1 o BP2 una sola vez para detener el movimiento.

La programación se puede hacer con un mando a distancia Asutec.

Ver el punto 5 para programar el mando a distancia.



Cubierta cerrada



Ralenti

Plena velocidad se ejecuta automáticamente

Cubierta abierta



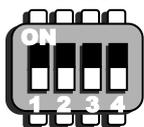
BP 1 o 2

Si la cubierta aún no está en la posición deseada, pulsar BP1 para abrir un poco, o BP2 para cerrar un poco, y sobre BP1 o BP2 para parar.

Esta operación se puede repetir varias veces.

La posición de la cubierta no quedará registrada en el microchip hasta que baje el DIP 1 en OFF, después de varios movimientos.

Fin de programación de la carrera



Bascular el DIP 1 en OFF, **el LED L9 se ilumina permanentemente.**

La electrónica registrará las carreras de apertura y cierre y se ocupará del ralenti automáticamente.

NOTA Girar la página 

Si la cubierta se detiene después de 2" de funcionamiento y el Led L9 parpadea de forma rápida, significa que el codificador está mal conectado o es defectuoso. Cortar la alimentación y verificar la conexión del codificador, o su correcto funcionamiento.

CABLEADO PARA MOTORES FINAL DE CARRERA MECANICA



Version con Final de carrera mecánica MOTOR «ASUTEC»

BORNE 5 CABLE VERDE EL COMUN POSITIVO
BORNE 6 CABLE MARRON APERTURA
BORNE 8 CABLE AZUL CIERRE

Cable motor rojo en 11 y negro en 12

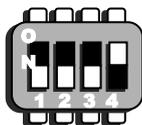
Si los cables de motor están invertidos, invertir bornes 6 y 8

PARA TODOS LOS MOTORES

BORNE 12 Y 13 CABLE MOTEUR

A conectar según el lado de instalación del motor. Apoyando sobre BP1 debemos abrir para asegurarnos que la seguridad está activada.

VERIFICACION DE CONEXION DE LOS CABLES DEL MOTOR



Verificar que los **DIPS 1-2-3** están en posición OFF

Conectar la alimentación de la tarjeta, el LED L9 se ilumina
Poner Dip 4 en On



Mantener el **BP1** pulsado, la cubierta se abrirá, soltar **BP1** para detener.
Si la cubierta se cierra, **invertir las fases del motor (11 y 12).**



Pulsar en BP 2 para poner la cubierta en posición cerrada.
Poner DIP 4 en Off

4. REGULACION DE LA CARRERA DEL MOTOR

Seguir las indicaciones del fabricante del motor para esta regulación.
En general subir Switch 2 y 3 en On

Retirar las correas que atan el tubo a la cubierta



Poner los Switchs 2 y 3 en on

Pulsar BP2 y esperar que la cubierta se pare. El final de carrera queda regulado.

Vuelva a atar las correas



Pulsar BP1 para abrir la cubierta.

Girar los tornillos de ajuste para regular el final de carrera de apertura.

AJUSTES EN GENERAL PARA CUALQUIER MOTOR

5. PROGRAMACION MANDO A DISTANCIA

Subir los DIPS 1 y 3 en ON

El LED L9 se pone a parpadear

Pulsar en el botón escogido del mando.

Si su mando de seguridad, teclear el Número secreto y pulsar asterisco o almohadilla.



El LED L9 se queda iluminado fijo

Soltar el botón del mando en cuanto empiece a parpadear el LED L9.

Bajar los **DIPS 1 y 3 en OFF**

NOTA

Al registrar BP1 del mando, se programa automáticamente el BP3

Si registra BP2, se programa automáticamente el BP4

Es posible registrar 4 mandos distintos, rehacer la misma operación con cada mando. Por razones de seguridad, es imperativo salir y entrar en modo programación cada vez.

Un 4^{to} registro suprimirá el primero.

Para borrar todo (Reset) **DIPS 3 On + Cortar alimentación + pulsar BP1 y BP2.**

1 flash rápido corto le informará que está reseteado.

Soltar BP1 y BP2.

6. REGULACION DE LA POTENCIA DEL MOTOR. (Seguridad anclajes)



Poner el motor en marcha (Modo un solo pulsado), después girar el potenciómetro hasta "LIMIT", en el sentido inverso de las agujas de un reloj, para bajar la fuerza hasta el paro del motor.

Mover 1 mm de rotación atrás. (Sentido horario)

Verificar que el movimiento es el correcto, y que la seguridad está activada.

NOTA

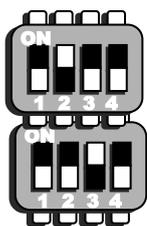
En caso de paro por seguridad (Anclaje de la cubierta) el motor retrocede 5". Solucionar el problema y arrancar la cubierta de nuevo.

Si la cubierta hace una tercera detección antes del final de carrera, será necesario cortar y realimentar después de haber solucionado el problema.

7. MODO FUNCIONAMIENTO

7.1. Modo un solo pulsado o pulsado continuo

En Francia la normativa autoriza la apertura mediante un solo pulsado, pero el cierre debe hacerse en modo pulsado continuo.



El DIP 2 para la apertura

Subir el **DIP 2** en ON para modo un solo pulsado para la apertura.

El DIP 3 para el cierre

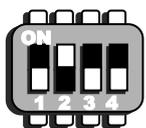
Subir el **DIP 3** en ON para modo un solo pulsado para el cierre.

Atención este modo está prohibido en Francia

7.2. Tiempos del ralentí

Es posible modificar los tiempos del ralentí, al principio de apertura y cierre.

Para ello, basta con:



Cortar la alimentación

Subir el **DIP 2** en ON, y pulsar **BP1**

realimentar manteniendo le BP1 pulsado.



El LED L9 parpadea:

10 segundos: 1 Flash Rápido corto; 1 Flash Lento; 1 Flash Rápido Corto

20 segundos: 1 Flash Rápido corto; 2 Flash Lento; 1 Flash Rápido Corto

30 segundos: 1 Flash Rápido corto; 3 Flash Lento; 1 Flash Rápido Corto

El Led L9 se ilumina de forma fija. Soltar BP1.

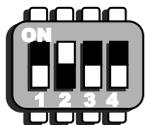
Renovar esta operación de cortar y realimentar para avanzar en las opciones de selección.

Reponer el **DIP 2** en **OFF**, o en ON, si quiere modo un solo pulsado.

7.3. Suprimir el ralentí en final de apertura únicamente

En algunos casos, en cubiertas grandes, puede que el motor no tenga suficiente potencia para el ralentí de final de apertura. (Demasiada carga)

En este caso:



Cortar alimentación

Poner **Dip 2** On y pulsar **BP2**

Realimentar manteniendo BP2 pulsado.



Ralentí: 1 Flash Rápido medio, 1 Flash Lento, 1 Flash Rápido medio

Sin ralentí: 1 Flash Rápido medio, pausa, 1 Flash Rápido medio

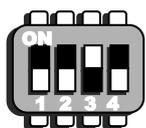
Ralentí, supresión total

Para suprimir completamente el ralentí, hacer un puente en las borneras X-Y. Este puente permite también hacer funcionar el motor si el codificador o el final de carrera están dañados.

7.4. Seguridad de los anclajes, tiempo y supresión.

La seguridad de los anclajes está activa al principio de la apertura de la cubierta. Le tiempo de esta seguridad se puede ajustar según la talla de la piscina.

Para ajustarlo:



Cortar la alimentación

Poner **DIP 3** en ON, pulsar BP1

Realimentar sin dejar de pulsar en continuo BP1.



El LED L9 parpadea:

15 segundos: 1 Flash Rápido corto; 1 Flash Lento; 1 Flash Rápido Corto

30 segundos: 1 Flash Rápido corto; 2 Flash Lento; 1 Flash Rápido Corto

El Led L9 queda fijo. Soltar BP1.

Renovar esta operación **de corte de alimentación; realimentar para** avanzar de selección en selección.

Reponer el **DIP 3 en OFF**, o en ON si quiere modo un solo pulsado

7.5. Modo invierno

Para utilizar este modo, poner un interruptor entre los bornes 13 y14 en vez del puente existente, esto hará que la tarjeta quede totalmente dormida y no consuma nada. En invierno si no se va a usar es la solución más práctica.

7.6. Modo "Stand By"

El modo "Stand By" permite economizar la carga de la batería. Para salir del modo, basta con accionar unavez el interruptor (botón pulsador, llave, mando,..

7.7. Supresión Gestión corte tensión de alimentación

La tarjeta TBT1030 controla permanentemente la tensión. En caso de corte, registra la posición de la cubierta para evitar una reprogramación. Si detecta movimientos demasiado intempestivos durante el movimiento, se puede suprimir esta función. Para ello :

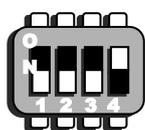


Cortar alimentación poner el DIP 2 y 3 en ON,
Realimentar, manteniendo pulsados BP1 & BP2

Si la tarjeta gestiona : 2 flash rápidos cortos y después una largo y rápido
Si no lo gestiona : 3 flashes rápidos cortos

8. MODO MARCHA FORZADA O REPOSICIONAMIENTO

Este modo permite abrir o cerrar la cubierta sin los finales de carrera. Si por cualquier razón un final de carrera está inactivo la cubierta no puede moverse.



En este caso poner los dips **1; 2 y 3 en OFF** y el **DIP 4 en ON**

De este modo la cubierta la podrá abrir y cerrar sólo en pulsado continuo y con los BP o mando llave.

La parada debe hacerse bajo el control del usuario.

Fin de utilización de la marcha forzada:

Reponer los switches en modo utilización.

Cortar alimentación 2 Segundos y realimentar.

Reposicionamiento

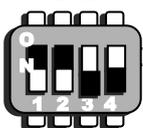
Para el reposicionamiento si su cubierta no se detiene en el lugar preciso al cerrarse, proceda igual, dips **1 ; 2 y 3 en OFF** y el **DIP 4 en ON**,

Utilizar **BP1 o BP2 para reposicionar la cubierta.**

Reponer los switches en las posiciones de funcionamiento.

Cortar la alimentación 2 Segundos y realimentar

9. MODO RESET GENERAL.



Esta función permite poner las configuraciones de fábrica de serie.
Cortar la alimentación.

Poner los Dips Switch 3 y 4 en ON

Pulsar simultáneamente **BP1 & BP2.**

Reponer alimentación manteniendo **BP1 & BP2** pulsados.

El LED L9 parpadea emitiendo 1 Flash Rápido largo

El Led L9 queda fijo. Soltar **BP1 & BP2.**

Reponer el **DIP 3 & 4 en OFF**



10. MODO RESET CODIGO RADIO

Esta función permite borrar todos los códigos de radio registrados.

Cortar alimentación.Poner el Dip Switch 3 en ON

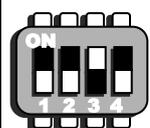
Pulsar simultáneamente en **BP1 & BP2.**

Reponer la alimentación manteniendo **BP1 & BP2** pulsados.

El LED L9 emite 1 Flash rapido Corto y se vuelve fijo.

El Led L9 queda fijo. Soltar **BP1 & BP2.**

Reponer el **DIP 1 en OFF**



11. FUNCION DEL BUZZER (AVISO ACUSTICO)

Al alimentar la tarjeta, suena 1 o dos veces según el programa

Suena durante la programación del código radio

A cada parada del movimiento al programar la carrera

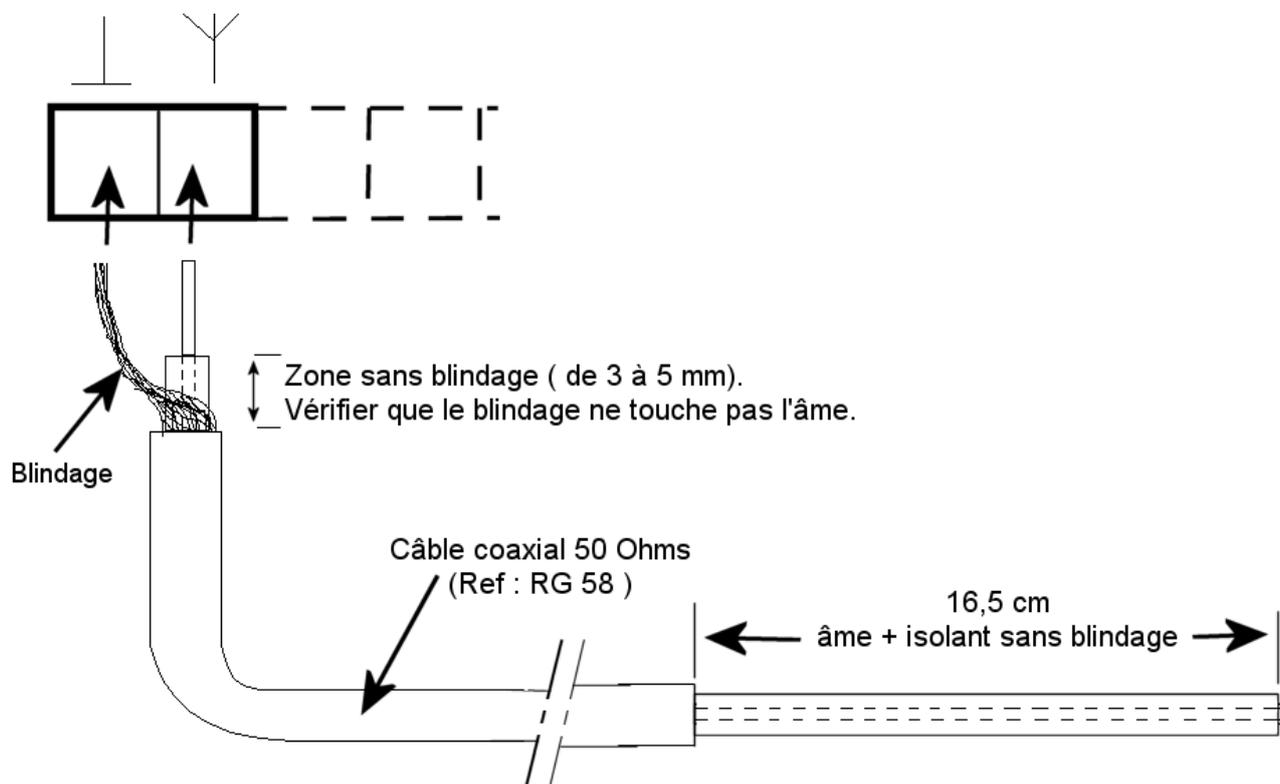
Suena dos veces cuando entra en modo standby y una cuando sale de stand by.

Suena 4 veces cada 20 segundos, si las baterías no están suficientemente cargadas.y cuando sale del modo stand by, la seguridad puede cortar el movimiento si las baterías no están suficientemente cargadas.

Suena 4 veces cada 20 segundos si hay un defecto de codificador o mala conexión,cuando el motor arranca.

12. CABLEADO DE LA ANTENA

Poner antena con un cable directamente en el conector de la tarjeta , o un cable coaxial "RG58" donde el extremo estará posicionado de preferencia contra el muro



SELECCION DE FUNCIONES A LA ALIMENTACION

DIPS 2-3-4 On + BP1 y BP2 + Corte Alimentación	Cambios sucesivos programa 1 y 2
DIPS 3-4 On + BP1 y BP2 + Corte Alimentación	Reset Configuración de fábrica
DIPS 3 On + BP1 y BP2 + Corte Alimentación	Reset Código Radio
DIPS 2-3 On + BP1 y BP2 + Corte Alimentation	Supresión gestión corte de alimentación
DIP 1 en On	Programación de la carrera
DIP 1 & 3 en On	Programación del mando.
DIP 4 en On	Marche forcée & Recalage de position
Dip 2 On	Apertura en modo un solo pulsado
Dip 3 On	Cierre en modo un solo pulsado
Dip 2 On & BP1 + Corte Alimentación	Tiempo ralenti : 10" ; 20" o 30" (30s por defecto)
Dip 3 On & BP1 + Corte Alimentación	Tiempo de seguridad a la apertura 15" o 30" (30" par defecto)
Dip 2 On & BP2 + Corte Alimentacion	Supresión ralenti final apertura (Activo por defecto)
Dip 4 On & BP2 + Corte Alimentation	Supresión control de corriente (Activo por defecto)
DIPS 1 On + BP1 y BP2 + Corte Alimentación	Supresión corte de corriente max en movimiento

SELECCION DE LAS FUNCIONES BUZZER

1 pitido al alimentar	Entra en programa 1 fin de carrera mecánica
2 pitidos al alimentar	Entra en programa 2 final de carrera codificador digital
1 pitido largo durante la memorización HF	Código radio registrado
1 pitido a cada paro de movimiento en la programación de la carrera	Programación registrada
1 pitido pulsando BP1	Salida modo Stand By
2 pitidos después de 5 mn sin movimiento	Entra modo Stand By
4 pitidos cada 20 segundos	Baterias con carga baja
4 pitidos cada 20 segundos	Defecto de conexión codificador

SELECCION DE LAS FUNCIONES LED L9

1 flash y después fijo	Programa final de carrera mecánico
2 flashes y después fijo	Programa final de carrera codificador digital
Destellos rápidos	Defecto de codificador, verificar la conexión.